2020 年度大学院博士前期課程入学試験

大阪大学大学院工学研究科 電気電子情報工学専攻

専門科目試験問題 (電気工学コース)

(実施時間 14:00 ~ 16:00)

【注 意 事 項】

1. 問題用紙は、この表紙や白紙を除いて30ページある。解答開始の指示があるまで開いてはいけない。解答開始後、落丁や不鮮明な箇所等があった場合は、手を挙げて監督者にその旨を伝えること。
2. 試験問題は、①「制御工学」、②「パワーエレクトロニクスと電気機器」、③「電磁気工学1」、「電磁気工学2」、④「量子電子物性1」、「量子電子物性2」、「量子電子物性3」、「量子電子物性4」、及び、⑤「信号処理」、の全部で5分野(①~⑤)9題あり、この順番に綴じられている。この5分野(①~⑤)9題のなかから2分野以上3題を選択し解答すること。
3. 解答開始前に、別紙の「専門科目試験問題選択票」に記載の注意事項も読んでおくこと。
4. 問題用紙は持ち帰ってもよい。

【制御工学】解答は、白色（１番）の解答用紙に記入すること。

以下の問 1, 問 2 に答えよ。

問 1 伝達関数 $G(s)$ が次式で表される線形時不変システムについて、以下の問いに答えよ。ただし、 a は正の実数値をとるパラメータである。

$$G(s) = \frac{1000}{s^2 + as + 100}$$

- (i) ステップ応答が単調増加となるための a に関する必要十分条件を求めよ。
- (ii) $a = 16$ としたときのインパルス応答を時間 t の関数として表せ。
- (iii) $a = 20$ としたときの $G(s)$ のボード線図におけるゲイン曲線の折れ線近似を考える。この折れ線近似において、角周波数の値が 10^2 となるときのゲインのデシベル値を求めよ。
- (iv) $a = 20$ としたとき、 $G(s)$ のベクトル軌跡が虚軸の負の領域と交差する点の座標を求めよ。
- (v) $a = 10$ としたとき、ゲイン $|G(j\omega)|$ が最大値をとるときの角周波数 ω の値とゲイン $|G(j\omega)|$ の最大値をそれぞれ求めよ。ただし、 j は虚数単位を表す。

問2 次の状態方程式と出力方程式で与えられる2入力1出力の線形時不変システムについて、以下の問いに答えよ。

$$\frac{d\mathbf{x}(t)}{dt} = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & -a & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{x}(t) + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \mathbf{u}(t)$$

$$y(t) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{x}(t)$$

ただし、 $\mathbf{x}(t) = \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{bmatrix}$ は状態変数ベクトル、 $\mathbf{u}(t) = \begin{bmatrix} u_1(t) \\ u_2(t) \end{bmatrix}$ は入力変数ベクトル、

$y(t)$ は出力変数であり、 a は実数値をとるパラメータである。

(i) このシステムを表すブロック線図を図1に示す。

図1

図中の $U_1(s)$, $U_2(s)$, $X_1(s)$, $X_2(s)$, $X_3(s)$, $Y(s)$ はそれぞれ $u_1(t)$, $u_2(t)$, $x_1(t)$, $x_2(t)$, $x_3(t)$, $y(t)$ のラプラス変換を表す。 $G_1(s)$ および $G_2(s)$ を求めよ。

(ii) $a = 0$ とする。このシステムの可制御性と可観測性を判定せよ。ただし、その理由を明らかにすること。

(iii) 入力 $\mathbf{u}(t)$ を $u_1(t) = u_2(t) = -y(t)$ とする出力フィードバックを施したシステムが安定となるための a に関する必要十分条件を求めよ。

専門用語の英訳

伝達関数	transfer function
線形時不変システム	linear time-invariant system
ステップ応答	step response
単調増加	monotonically increasing
必要十分条件	necessary and sufficient condition
インパルス応答	impulse response
ボード線図	Bode diagram
ゲイン曲線	log-magnitude curve
折れ線近似	piecewise linear approximation
角周波数	angular frequency
ゲイン	gain
デシベル値	decibel value
ベクトル軌跡	vector locus, polar plot
虚軸	imaginary axis
座標	coordinate
虚数単位	imaginary unit
状態方程式	state equation
出力方程式	output equation
状態変数ベクトル	state variable vector
入力変数ベクトル	input variable vector
出力変数	output variable
ブロック線図	block diagram
ラプラス変換	Laplace transform
可制御性	controllability
可観測性	observability
出力フィードバック	output feedback
安定	stable

【パワーエレクトロニクスと電気機器】 解答は、赤色(2番)の解答用紙に記入すること.

以下の問1, 問2に答えよ.

問1 図1(a), 図2(a)に示すように, スイッチ, ダイオード, 抵抗, インダクタ, キャパシタで構成されるスイッチング回路が周期定常動作する場合について考える. 各素子は理想素子であり, 時間を t , 直流電源電圧の大きさを E で表す. 以下の問いに答えよ.

- (i) 図1(a)に示す降圧コンバータにおいて, スイッチ Q を周期 T , 通流率 α でスイッチング動作させる. 静電容量 C が十分大きいキャパシタを用いると, 図1(b)に示すように負荷抵抗 (抵抗値 R) の電圧 v_R を一定とすることができる. インダクタ電流 i_L がゼロになる期間が無い電流連続導通モードで回路が動作するためのインダクタンス L の条件を, R, α, T を用いて表せ.
- (ii) 図1(a)の回路に共振用インダクタ (インダクタンス L_r), 共振用キャパシタ (静電容量 C_r), およびダイオード D_2 を追加すると, 図2(a)に示す電流共振形コンバータの回路構成をとることができる. 以下では, L が L_r に対して十分大きく, 負荷抵抗に流れる電流 i_R が一定とみなせる場合について考える. 図2(b)に示す期間 $0 \leq t \leq T_1$ に共振用インダクタに流れる電流 $i_{Lr}(t)$ について, E, L_r, t を用いて表せ. ただし, $i_{Lr}(0) = 0$ であり, $t = 0$ で Q がターンオンする直前において, 電流 i_R はダイオード D_1 を通って流れ, 共振用キャパシタの電圧 v_{Cr} はゼロとする.
- (iii) 図2(a)の回路動作において, $t = T_1$ で D_1 は非導通状態となり, インダクタンス L_r と静電容量 C_r による共振が生じる. $t = T_2$ において, 電流 i_{Lr} の流れる向きは反転し, D_2 を通って電源側へ逆流する. 電流 i_{Lr} が再びゼロになる $t = T_3$ において, Q の電圧 v_Q が立ち上がるソフトスイッチング動作となる. 図2(b)に示す期間 $T_1 \leq t \leq T_3$ における電流 $i_{Lr}(t)$ および電圧 $v_{Cr}(t)$ を, E, i_R, L_r, C_r, T_1, t の中から必要なものを用いて表せ. ただし, $i_{Lr}(T_1) = i_R, v_{Cr}(T_1) = 0$ である.

(a)

(b)

图 1

(a)

(b)

图 2

問2 三相巻線形誘導電動機の一相分の等価回路を図3に示す。同図において、一次抵抗 r_1 、一次漏れリアクタンス x_1 、一次側に換算した二次抵抗 r_2' 、一次側に換算した二次漏れリアクタンス x_2' 、励磁アドミタンス $\dot{Y}_0$ とする。ここで、一次電圧 $\dot{V}_1$ 、一次電圧の周波数 f のとき、この誘導電動機は回転速度 n 、すべり s で回転を続けた。ただし、回転速度は1秒あたりの回転数を表す。以下の問いに答えよ。

- (i) 極対数 p を、 f 、 s 、 n を用いて表せ。
- (ii) 二次入力 P_2 （三相分）を、 V_1 、 r_1 、 x_1 、 r_2' 、 x_2' 、 s を用いて表せ。
- (iii) 二次入力から機械的出力を求める際、一般に二次側における鉄損は小さく、無視することができる。一次側に比べて、二次側で鉄損が小さくなる理由を簡潔に述べよ。また、機械的出力 P_o （三相分）を、 V_1 、 r_1 、 x_1 、 r_2' 、 x_2' 、 s を用いて表せ。
- (iv) (ii)で求めた二次入力 P_2 は、同期ワットで表したトルクとも呼ぶ。同期ワットで表したトルクを最大とするすべり $s_{\max}$ を、 r_1 、 x_1 、 r_2' 、 x_2' を用いて表せ。
- (v) 図4と同様な図を解答用紙に描き、誘導電動機のトルク-速度曲線（横軸：すべり s 、縦軸：トルク τ ）を、 $0 \leq s \leq 1$ の範囲で図示せよ。また、(iv)で求めたすべり $s_{\max}$ よりも大きなすべりでは、一般に誘導電動機の安定な運転を継続することは困難である。その理由を簡潔に述べよ。
- (vi) この誘導電動機が全負荷運転時において回転速度 n_f で回転を続けた。このとき二次回路の抵抗値を3倍に変更するものとする。変更後の定常状態における回転速度 n_x を、 n_f 、 p 、 f を用いて表せ。ただし、回転速度に関わらず負荷トルクは一定とする。

図3

図4

専門用語の英訳

周期定常動作	periodic steady-state operation
降圧コンバータ	buck converter
周期	period
通流率	duty ratio
静電容量	capacitance
電流連続導通モード	continuous conduction mode
共振	resonance
電流共振形コンバータ	current-mode resonant converter
三相巻線形誘導電動機	three-phase wound-rotor induction motor
等価回路	equivalent circuit
一次抵抗	primary resistance
一次漏れリアクタンス	primary leakage reactance
二次抵抗	secondary resistance
二次漏れリアクタンス	secondary leakage reactance
励磁アドミタンス	exciting admittance
一次電圧	primary voltage
周波数	frequency
回転速度	rotational speed
すべり	slip
極対数	number of pole pairs
二次入力	secondary input
機械的出力	mechanical output
鉄損	iron loss
同期ワットで表したトルク	torque in synchronous watt
トルク－速度曲線	torque-speed curve
全負荷運転	full-load operation
二次回路	secondary circuit
定常状態	steady state
負荷トルク	load torque

【電磁気工学1】 解答は、黄色(3番)の解答用紙に記入すること。

中性気体で満たされたガラス管内にある平行平板金属電極間に電圧 V を加える。十分に高い電圧を加えると気体は電離してプラズマとなる。この現象を放電という。ここでは図1に示すように距離 d だけ離れた2つの電極の間に直流の高電圧を加える場合に対して、プラズマの生成条件及び放電形態に関して考える。

図1. 直流放電管と放電回路。ただし、 e^- は電子、 i はイオンを意味する。

以下の問1-問2にそれぞれ答えよ。

問1 放電開始直後のプラズマ生成について考える。気体中の1個の電子が単位長さ飛行する間の電離衝突数 α をタウンゼントの電離係数という。以下の文章は、 α の電極間における電界依存性について述べたものである。(ア)–(オ)に当てはまる適切な文字式を答えよ。また、(i)–(ii)についてそれぞれ答えよ。

ガラス管内の陰極に紫外線を照射して光電効果により N_0 個の電子が放出されたとする。気体中の電子の平均自由行程を λ とすると、距離 z の位置まで衝突せずに伝搬している電子の数は、

$$n(z) = \boxed{\text{(ア)}} \quad (1)$$

となる。電荷素量 e の電子が、電界による力を受けて距離 z_0 を進む間に電離に必要なエネルギー eV_i (イオン化エネルギー)を得る。これ以上の運動エネルギーをもつ電子は次の衝突によって必ず電離を起こすとする。ただし、 $z_0 < d$ とする。また、電極間の電界を E とする。このとき、自由行程が z_0 より長い電子の数 N_e と N_0 の比は V_i , E , λ を用いて

$$\frac{N_e}{N_0} = \boxed{\text{(イ)}} \quad (2)$$

となる。電子が単位長さ進む間の衝突の回数は $\boxed{\text{(ウ)}}$ となるので、定義より α を V_i , E , λ を用いて表すと

$$\alpha = \boxed{\text{(エ)}} \quad (3)$$

となり、気体圧力 $p = \frac{1}{A\lambda}$ を用いて式 (3) を表すと

$$\frac{\alpha}{p} = \boxed{\text{(オ)}} \quad (4)$$

となる。ただし、 A は気体の種類に依存する定数とする。

- (i) 電子の気体分子への衝突電離で発生した正イオンは電界によって陰極に向かって加速され、その一部が陰極と衝突し2次電子を生成する。この衝突する正イオン1個あたりの電子放出数を係数 γ と定義する。タウンゼントの放電開始条件が $\gamma\{\exp(\alpha d) - 1\} = 1$ であるとき、式(4)を用いて、放電開始電圧 V_s を pd の関数として求めよ。
- (ii) (i)で求めた V_s を横軸 pd としてグラフを示せ。ただし、 $p\lambda$, V_i , γ は圧力変化に対して定数とする。この際、極小値の座標、および V_s が発散するときの横軸の座標を示すこと。また、このような放電電圧が気体圧力と電極間距離の積に依存する法則を何というか答えよ。

問2 図2に、放電回路に流れる電流 I 、および極板間電圧を V としたときの気体放電の典型的な電圧電流特性を示している。以下の(i)–(ii)にそれぞれ答えよ。

- (i) 図中の(a)、および(b)の領域での放電は、電流の変化に対して電圧値が安定している。それぞれの領域での放電の名称を述べよ。
- (ii) (a)の放電の電圧値に比べ(b)の放電の電圧値の方が小さい理由を、電流値と陰極付近での電子生成法の観点から述べよ。

図2. 放電間の電圧電流特性

専門用語の英訳

中性気体	neutral gas
絶縁体	insulator
電離	ionization
導電体	conductor
放電	discharge
陰極	cathode
陽極	anode
紫外線	ultraviolet
光電効果	photoelectric effect
衝突電離	impact ionization
平均自由行程	mean free path
タウンゼントの電離係数	Townsend ionization coefficient
電荷素量	elementary charge
イオン化エネルギー	ionization energy
2次電子	secondary electron
電圧電流特性	voltage- current characteristics

【電磁気工学2】解答は、水色(4番)の解答用紙に記入すること。

問1～問6について答えよ。ただし、 $i = \sqrt{-1}$ とする。

プラズマ中でのイオン音波の伝搬を考える。このときのイオン音波はプラズマ近似が成り立つ程度の低周波の振動であるとする。粒子の衝突と流体の粘性は無視する。すると電子密度 n_e とイオン密度 n_i は、 $n_e = n_i = n$ と簡略化できる。外部電場と外部磁場はないと仮定すると、イオンの流体運動方程式は、

$$m_i n \frac{\partial \mathbf{v}_i}{\partial t} + m_i n (\mathbf{v}_i \cdot \nabla) \mathbf{v}_i = -en \nabla \phi - \gamma_i k_B T_i \nabla n \quad (1)$$

と与えられる。ただし、 m_i はイオン質量、 $\mathbf{v}_i$ はイオン速度、 e は電荷素量、 ϕ は電位、 γ_i は比熱、 k_B はボルツマン定数、 T_i はイオン温度である。

以下では、イオン速度、イオン密度、および電位を、平衡状態を示す0次の項と1次の摂動項の和と仮定して、それぞれ $\mathbf{v}_i = \mathbf{v}_{i0} + \mathbf{v}_{i1}$ 、 $n = n_0 + n_1$ 、 $\phi = \phi_0 + \phi_1$ とする。ある物理量 A の1次の摂動はすべて、波数 k 、角周波数 ω で x 軸方向に伝搬する縦波であると仮定して、 $A_1 \exp[i(kx - \omega t)]$ と表されるとする。1次より高次の摂動項は無視してよい。

ここで電子温度が T_e であるとき、電子は動きが十分に速いとすれば、その密度は

$$n_e = n = n_0 \exp\left(\frac{e\phi_1}{k_B T_e}\right) \quad (2)$$

で与えられる。

さらに密度連続の式より、

$$\frac{\partial n}{\partial t} + \nabla \cdot (n \mathbf{v}_i) = 0 \quad (3)$$

が与えられる。このとき、以下の問いに答えよ。

問1 式(1)の左辺はイオン流体運動量の対流微分であり、右辺はイオン流体に働く力を表す。右辺各項が表す力を語句で示せ。また、式(1)を線形化せよ。

問2 式(2)より密度の1次の摂動を電位の1次の摂動 ϕ_1 を用いて示せ。

問3 式(3)より密度の1次の摂動をイオン速度の1次の摂動 v_{i1} を用いて示せ。

問4 イオン音波の速度 $C_s = \omega/k$ を k_B 、 T_e 、 T_i 、 γ_i 、 m_i を用いて示せ。

問5 古典物理の範囲において、温度が T_0 、比熱が γ の中性気体における音速は $\sqrt{(\gamma k_B T_0)/m}$ となる。ここで m は中性気体粒子の質量である。プラズマ中での音波の伝搬と中性気体における音波の伝搬の違いとその物理的理由について説明せよ。

問 6 核融合プラズマ装置の炉壁とプラズマの境界領域を考える．壁面近傍では電子とイオンの熱速度の差により準中性が破れ，電子密度がイオン密度より小さくなる．よって，プラズマは壁面よりも電位が高くなり，電場が発生する．この電場によってイオンは加速され，音速以上の速度となって壁面に流入する．イオンが音速となる境界をシース端と呼び，壁面とシース端の間をシース，またプラズマとシースの間にイオンが加速される領域をプリシースと呼ぶ．図 1 にその概略を示す．以上の関係から， $T_i \ll T_e$ の場合を考え，シース端における電位を 0 としたときのプラズマ電位 ϕ_p を示せ．

図 1 プラズマ，プリシース，シースにおける電位分布の概略図

専門用語の英訳

音波	acoustic wave
衝突	collision
粘性	viscosity
電荷素量	elementary charge
電位	electric potential
比熱	specific heat
平衡状態	equilibrium state
摂動	perturbation
縦波	longitudinal wave
線形化	linearization
中性気体	neutral gas
ボルツマン定数	Boltzmann constant
音速	sound velocity
シース	sheath

【量子電子物性1】 解答は、桃色(5番)の解答用紙に記入すること。

量子力学に関する次の文章を読み、下記の問いに答えよ。ただし、プランク定数 h を 2π で割った値を $\hbar$ 、虚数単位を i とする。

3辺の長さが a 、 b 、 c である直方体の箱の中に閉じ込められた一つの量子力学的自由粒子(質量: m)の状態を、図 1-1 に示した直交座標 (x, y, z) で考える。ここで、箱の外のポテンシャルは無限大とする。箱の中については、粒子に力は作用していないので、式(1)に示す時間に依存しないシュレーディンガー方程式に従うとして解くことができる。

図 1-1

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \varphi(x, y, z) \equiv H\varphi(x, y, z) = \varepsilon \varphi(x, y, z) \quad (1)$$

ここで、 $\varphi(x, y, z)$ と ε は、それぞれ、この方程式の固有関数と固有値である。また、

$$H \equiv -\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \quad (2)$$

とおいた。一般にハミルトニアンと呼ばれるこの H は [⑦] を表す演算子である。いま、 H は x 、 y 、 z だけに関係した項の和となっていることから、その固有関数 $\varphi(x, y, z)$ は

$$\varphi(x, y, z) = X(x)Y(y)Z(z) \quad (3)$$

の形に書き表すことができる。式(3)を式(1)に代入して両辺の各項を関数 $X(x)Y(y)Z(z)$ で割り、左辺についてはそれぞれ x 、 y 、 z のみを含む項の和として整理すると、

$$[\text{①}] = -\frac{2m}{\hbar^2} \varepsilon \quad (4)$$

と変数分離できる。式(4)の右辺は定数であること、また、 x 、 y 、 z は互いに独立な変数であることから、左辺の変数分離したいずれの項もそれぞれが定数でなければならない。いま、 x のみを含む項について考え、その定数を $-k_x^2$ (k_x は実数) とおくと、

$$[\text{②}] = -k_x^2 \quad (5)$$

が得られる。 $\varphi(x, y, z)$ の満たすべき境界条件を考慮すると、 $X(x)$ については

$$X(0) = X(a) = [\text{③}] \quad (6)$$

が要求される。式(5)の微分方程式の一般解の中で物理的に意味をもつ解の一つは、 A と B を負ではない任意定数として、

$$X(x) = A \sin k_x x + B \cos k_x x \quad (7)$$

と書き表される．式(5)に対する境界条件と規格化条件から

$$A = [\quad \textcircled{4} \quad] \quad (8)$$

$$B = [\quad \textcircled{5} \quad] \quad (9)$$

$$k_x = [\quad \textcircled{6} \quad] \times n_x \quad (10)$$

が得られる．ここで， n_x は正の整数である．

$Y(y)$ ， $Z(z)$ についても同様にして解くことができ，式(10)の n_x に対応する正の整数を，それぞれ n_y ， n_z とおくと，固有関数，固有値として

$$\varphi(x, y, z) = [\quad \textcircled{7} \quad] \quad (11)$$

$$\varepsilon(n_x, n_y, n_z) = [\quad \textcircled{8} \quad] \quad (12)$$

が得られる． n_x ， n_y ， n_z は正の整数であるから，式(12)の ε の値は離散的となる．このように，離散的な固有状態に番号付けをする n_x ， n_y ， n_z のような数は [$\textcircled{1}$] 数と呼ばれる． ε が最小となるのは， $n_x = n_y = n_z = [\quad \textcircled{9} \quad]$ の場合であり，正の有限の値をとることが分かる．このことは，箱の中に閉じ込められた量子力学的自由粒子は，エネルギーが最低の基底状態でも有限の運動エネルギーをもって動き回っていると解釈できることを表しており，このエネルギーを [$\textcircled{10}$] エネルギーと呼ぶ．

問1 文章中の空欄 [$\textcircled{7}$] ~ [$\textcircled{10}$] にあてはまる語句を，空欄 [$\textcircled{1}$] ~ [$\textcircled{9}$] にあてはまる数値または数式を答えよ．

問2 $\varphi(x, y, z)$ の満たすべき境界条件から， $X(x)$ については式(6)が要求される．その物理的根拠を40字程度で答えよ．

問3 $a = b = c$ の場合について，励起状態の中で最もエネルギーの低い状態の組 (n_x, n_y, n_z) をすべて答えよ．

問4 基底状態の固有関数と固有値を，それぞれ φ_1 と ε_1 とおく． $H - \varepsilon_1$ と $(H - \varepsilon_1)^2$ の期待値 $\langle H - \varepsilon_1 \rangle$ ， $\langle (H - \varepsilon_1)^2 \rangle$ は，いずれも0であることを示せ．

問5 基底状態にある粒子の運動量の x 方向成分 $p_x = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x}$ について， p_x と p_x^2 の期待値がそれぞれ $\langle p_x \rangle = 0$ ， $\langle p_x^2 \rangle = (\hbar k_x)^2$ となることを示せ．

問6 問4，5の結果をもとに，箱の中に閉じ込められた量子力学的自由粒子の状態を，そのエネルギーと運動量の観点から説明せよ．

量子電子物性1 単語の英訳

量子力学：	quantum mechanics
プランク定数：	Planck constant
虚数単位：	imaginary unit
直方体：	rectangular parallelepiped, cuboid
箱：	box
自由粒子：	free particle
質量：	mass
直交座標：	orthogonal coordinates
無限大：	infinite
ポテンシャル：	potential
時間に依存しないシュレーディンガー方程式：	time-independent Schrödinger equation
固有関数：	eigenfunction
固有値：	eigenvalue
演算子：	operator
変数分離：	separation of variables
実数：	real number
境界条件：	boundary condition
微分方程式：	differential equation
一般解：	general solution
規格化：	normalization
整数：	integer
離散的：	discrete
有限：	finite
基底状態：	ground state
励起状態：	excited state
期待値：	expectation value
運動量：	momentum

【量子電子物性2】 解答は、緑色(6番)の解答用紙に記入すること。

次の半導体物性に関する文章を読んで、以下の問いに答えよ。なお、 $\hbar$ はプランク定数 h を 2π で割ったものである。

シリコン半導体の単結晶は [㉗] 型構造をしており、各原子の最外殻電子は 4 個の最近接原子と [㉘] 結合をしている。一つの原子に注目すると、まわりの 8 個の最外殻電子で閉殻構造を形成しており、これ以上の電子をつめることができない。この状態の電子は [㉙] 帯を形成し、絶対零度では満ちたエネルギーバンドになっている。このとき、禁止帯をへだててその上に空の [㉚] 帯が存在し、温度が上昇するにつれ、 [㉙] 帯から [㉚] 帯に電子が励起され、電子は [㉙] 帯の正孔とともに電気伝導に寄与する。このような場合には、電子と同数の正孔がつかられており、このような半導体を [㉛] 半導体と呼ぶ。

[㉛] 半導体に、禁止帯幅のエネルギー ε_g を超えるエネルギーを持つ光が入射すると、 [㉘] 結合を切って、電子と正孔がつかられる。[下線1]ある半導体では、 [㉚] 帯の底と [㉙] 帯の頂上が同じ波数 k のところにあり、光を吸収すると電子と正孔がほぼ同じ波数のところに励起される。このような遷移過程を [㉜] 遷移と呼ぶ。一方、 [㉚] 帯の底と [㉙] 帯の頂上が同じ波数のところではなく、光だけでは励起できずに、同時に [㉝] の吸収や放出をともなって、電子と正孔を励起する場合の遷移過程を [㉞] 遷移とよぶ。

[㉚] 帯の底のエネルギーを ε_c とし、電子の有効質量を m_n 、 [㉙] 帯の頂上のエネルギーを ε_v とし、正孔の有効質量を m_p とすれば、波数 k の電子と正孔のエネルギー $\varepsilon_n(k)$ 、 $\varepsilon_p(k)$ はそれぞれ、

$$\varepsilon_n(k) = \varepsilon_c + [\text{㉟}], \quad (1) \quad \varepsilon_p(k) = \varepsilon_v - [\text{㊱}] \quad (2)$$

と書ける。ただしこれは、電子は [㉚] 帯の底、正孔は [㉙] 帯の頂上に近い部分のみの近似である。

金属の自由電子を考えたとき、エネルギー ε と $\varepsilon + d\varepsilon$ の間にある単位体積中の状態の数 $g(\varepsilon)d\varepsilon$ は、スピンを考慮して、

$$g(\varepsilon)d\varepsilon = \frac{1}{2\pi^2} \left(\frac{2m}{\hbar^2} \right)^{3/2} \sqrt{\varepsilon} d\varepsilon \quad (3)$$

で与えられる。ここで、 m は金属中の自由電子の有効質量である。一方、半導体では禁止帯があり、キャリアの有効質量が自由電子と異なるために、エネルギー ε と $\varepsilon + d\varepsilon$ の間にある単位体積中の電子の状態の数 $g_n(\varepsilon)d\varepsilon$ と正孔の状態の数 $g_p(\varepsilon)d\varepsilon$ は、 ε 、 ε_c 、 ε_v 、 m_n 、 m_p 、 $\hbar$ を用いて、それぞれ、

$$g_n(\varepsilon)d\varepsilon = [\text{㊲}] d\varepsilon, \quad (4) \quad g_p(\varepsilon)d\varepsilon = [\text{㊳}] d\varepsilon \quad (5)$$

と表すことができる。

電子および正孔は [㉞] の排他律にしたがい、エネルギー ε の状態を占める占有確率は、 [㉟] 分布関数で表される。そこで [㊱] 帯の全電子密度 n と [㊲] 帯の全正孔密度 p は、全エネルギー範囲で積分すれば求めることができる。電子の占有確率を $f_n(\varepsilon)$ 、正孔の占有確率を $f_p(\varepsilon)$ として、

$$n = \int_{\varepsilon_c}^{\infty} g_n(\varepsilon) f_n(\varepsilon) d\varepsilon, \quad (6) \quad p = \int_{-\infty}^{\varepsilon_v} g_p(\varepsilon) f_p(\varepsilon) d\varepsilon \quad (7)$$

となる。ここで、 $f_n(\varepsilon)$ と $f_p(\varepsilon)$ はフェルミ準位を ε_F 、ボルツマン定数を k_B 、温度を T として、

$$f_n(\varepsilon) = \frac{1}{1 + \exp((\varepsilon - \varepsilon_F) / k_B T)}, \quad (8) \quad f_p(\varepsilon) = [\quad \text{㊳} \quad] \quad (9)$$

と記述できる。

室温近傍にある [㊴] 半導体では ε_F は禁止帯中の中央付近にあるため、 [㊵] 分布関数は、 [㊶] 分布関数で近似できるので、

$$f_n(\varepsilon) \approx [\quad \text{㊷} \quad], \quad (10) \quad f_p(\varepsilon) \approx [\quad \text{㊸} \quad] \quad (11)$$

と書ける。式(6), (7)に [㊹] 分布関数を代入して、

$$n = N_c \exp(- [\quad \text{㊺} \quad]), \quad (12) \quad p = N_v \exp(- [\quad \text{㊻} \quad]) \quad (13)$$

と計算できる。〔下線2〕ここで、 N_c 、 N_v はそれぞれ、 [㊼] 帯および [㊽] 帯の有効状態密度である。

この結果より、 n と p の積は禁止帯幅のエネルギー ε_g の関数として、

$$np = N_c N_v \times [\quad \text{㊾} \quad] \quad (14)$$

と求められる。 [㊿] 半導体では、電気的中性条件から、 $n = p$ であるので、

$$\varepsilon_F = \frac{\varepsilon_c + \varepsilon_v}{2} + [\quad \text{㊿} \quad] \quad (15)$$

と求められる。

問1 文章中の空欄 [㊾] ~ [㊿] にあてはまる最も適した語句を、下記の表から選べ。

ホッピング、フェルミ、ボース、スピン、ド・ブロイ、アインシュタイン、コーン、ボルツマン、間接、直接、真性、中性、アクセプター、ヘキサゴナル、ドナー、ダイヤモンド、ウルツ鉱、ペロブスカイト、イオン、ヘテロ、伝導、電荷、価電子、トンネル、パウリ、フォトン、フォノン、プロトン、ボーア、アボガドロ、磁性、共有、金属、ファンデルワールス

問2 文章中の空欄 [①] ~ [⑪] にあてはまる数式を答えよ.

問3 文章中の [下線1] について, [㉞] 遷移型半導体と [㉟] 遷移型半導体のエネルギーバンド構造 (波数 k とエネルギー ε の関係) を図示せよ. ただし, [㉠] 帯は最下位にある電子に対するバンド, [㉡] 帯は最上位近傍にある有効質量の重い正孔と軽い正孔の2種類の正孔に対するバンドを図示し, どちらが軽い正孔と重い正孔に対応するバンドかについても記せ.

問4 以下の(A), (B)の問いに答えよ. ただし, ε_g の温度依存性は無視するものとする.

(A) [㉢] 遷移型半導体に対して, 室温付近で, ε_g より少し大きいエネルギーの光を入射すると有限の吸収率 (単位厚さ当たり) を示していたが, 低温に冷やすと, 吸収率が減少した.

“低温に冷やすと, 吸収率が減少したのは何故か?” 説明せよ.

(B) 上述の状態から, 光の波長を短くしていくと, 少しずつ吸収率が增大するが, ある波長以下で突然吸収率が大きくなった. “ある波長以下で突然吸収率が大きくなったのは何故か?”, 波長とエネルギーの関係と上記問3の [㉡] 遷移型半導体のエネルギーバンド構造とあわせて説明せよ.

問5 文章中の [下線2] について, N_c および N_v を求めよ. ただし, 次の公式を用いてよい. また, バレーの数は考慮しなくてよい.

$$\int_0^{\infty} \sqrt{x} \exp(-ax) dx = \frac{1}{2a} \sqrt{\frac{\pi}{a}}$$

量子電子物性2 単語の英訳

プランク定数 :	Planck constant
最外殻電子 :	outermost electron
閉殻構造 :	closed shell structure
禁止帯 :	band gap
遷移過程 :	transition process
有効質量 :	effective mass
波数 :	wave number
排他律 :	exclusion principle
分布関数 :	distribution function
占有確率 :	occupancy probability
フェルミ準位 :	Fermi level
有効状態密度 :	effective density of states
電気的中性条件 :	electrical neutrality condition
間接 :	indirect
直接 :	direct
真性 :	intrinsic
中性 :	neutral
ウルツ鉱 :	wurtzite
伝導 :	conduction
電荷 :	charge
価電子 :	valence electron
磁性 :	magnetic
共有 :	covalent
金属 :	metal
吸収率 :	absorption rate

【量子電子物性3】 解答は、灰色(7番)の解答用紙に記入すること.

誘電体に関する次の文章を読み、下記の問いに答えよ. ただし、真空の誘電率を ϵ_0 、素電荷を e 、虚数単位を j 、時間を t とする.

[I] 誘電体に電界を加えると、内部に分極が誘起される. 分極はその発現機構からいくつかの種類に分類され、電荷のずれによって生じる変位分極には電子分極とイオン分極の2種類がある.

以下では、立方晶のイオン結晶内で生じるイオン分極を中心に考察する. いま、結晶格子は電荷 $+Ze$ 、 $-Ze$ をもった2種類の正負イオン(質量 M_+ 、 M_-) からなっており、交流電界が作用して正負イオンがそれぞれ平衡位置から $\mathbf{u}_+$ 、 $\mathbf{u}_-$ だけ変位したとする. このイオン間に発生した相対変化により、イオン対に双極子モーメント

図 3-1

$$\boldsymbol{\mu}_i = [\quad \textcircled{1} \quad] \quad (1)$$

が誘起される. 隣接イオンが互いに反対方向に変位する振動様式は [$\textcircled{2}$] 分枝 (あるいは [$\textcircled{3}$] 振動様式) と呼ばれる. 変位したイオン対が結晶の単位体積中に N 個あるとすると、イオン分極 $\mathbf{P}_i$ は式(1)の右辺を用いて

$$\mathbf{P}_i = [\quad \textcircled{2} \quad] \quad (2)$$

と表される.

次に図 3-1 に示す正負イオンを考え、時間 t で変化する角周波数 ω の交流電界 $\mathbf{E}_{\text{loc}} \exp(-j\omega t)$ を局所電界としたときの運動方程式から、 $\mathbf{E}_{\text{loc}}$ と平行な方向の変位量 $(\mathbf{u}_+ - \mathbf{u}_-)$ を求める. ここでは、イオンの熱振動は無視できるとする. 相対的変位が起こるとイオン間に復元力が働くが、簡単のためイオンは変位方向の隣接イオンのみと相互作用し、ばね定数 k_0 で連結されているものとする. すなわちイオン対には変位 $(\mathbf{u}_+ - \mathbf{u}_-)$ に比例する復元力

$$2k_0(\mathbf{u}_+ - \mathbf{u}_-) = M_r \omega_r^2 (\mathbf{u}_+ - \mathbf{u}_-) \quad (3)$$

が働くものとみなす. なお、 M_r は還元質量 $M_r = M_+ M_- / (M_+ + M_-)$ を、 ω_r は共振角周波数で $\omega_r = \sqrt{2k_0 / M_r}$ である. 減衰の項を無視すると、運動方程式は

$$M_r \left(\frac{d^2}{dt^2} \mathbf{u}_+ - \frac{d^2}{dt^2} \mathbf{u}_- \right) + 2k_0(\mathbf{u}_+ - \mathbf{u}_-) = Ze \mathbf{E}_{\text{loc}} \exp(-j\omega t) \quad (4)$$

と表されるとする。式(3), (4)からその解は, M_r と ω_r を用いて

$$\mathbf{u}_+ - \mathbf{u}_- = [\quad \textcircled{3} \quad] \times \mathbf{E}_{\text{loc}} \exp(-j\omega t) \quad (5)$$

となる。式(5)の右辺を用いると, イオン分極率 α_i は

$$\alpha_i = [\quad \textcircled{4} \quad] \quad (6)$$

と書ける。

一方, 誘電体の巨視的物理量である比誘電率と, 物質中の各構成要素に着目した微視的な分極率との関係式は [$\textcircled{1}$] の式として知られている。イオンは原子核のまわりに電子をもっているため, 分極にはイオン分極に加え, 電子分極の寄与がある。そこで, 正負イオンの電子分極率をそれぞれ α_+ , α_- とすると, イオン分極, 電子分極を考慮した [$\textcircled{1}$] の式は, 比誘電率を $\kappa(\omega)$ とし, α_i を用いて

$$\frac{\kappa(\omega)-1}{\kappa(\omega)+2} = [\quad \textcircled{5} \quad] \quad (7)$$

となる。ただし, 局所電界にはローレンツ電界が適用され, 局所電界係数を 1 とする。次に, $\omega=0$ のときの比誘電率を κ_0 , $\omega \gg \omega_r$ なる角周波数に対する比誘電率を κ_∞ とし, 比誘電率 $\kappa(\omega)$ を求めると

$$\kappa(\omega) = \kappa_\infty + \frac{\kappa_0 - \kappa_\infty}{1 - (\omega/\omega_r)^2}, \quad (8)$$

$$\omega_r^2 = \frac{\kappa_\infty + 2}{\kappa_0 + 2} \omega_L^2 \quad (9)$$

が得られる。これは, イオン結晶の比誘電率の分散を表す式である。

一般に, ω_r は [$\textcircled{7}$] 振動の角周波数と呼ばれる。 $\kappa(\omega) = [\quad \textcircled{6} \quad]$ となる角周波数 ω_L は, [$\textcircled{8}$] 振動の角周波数と呼ばれる。 $\kappa(\omega_L) = [\quad \textcircled{6} \quad]$ の条件から,

$$\left(\frac{\omega_L}{\omega_r} \right)^2 = [\quad \textcircled{7} \quad] \quad (10)$$

の関係が導かれる。この関係を [$\textcircled{9}$] の式と呼ぶ。

角周波数 ω_r を中心に比誘電率 (実数部) をプロットすると, 図 3-2 となる。ここで, $\omega_r < \omega < \omega_L$ の領域で $\kappa(\omega)$ は [$\textcircled{10}$ 正, ゼロ, 負] となるため, イオン結晶に対して入射するこの範囲の角周波数の電磁波は [$\textcircled{11}$] される。なお, $\kappa_0 - \kappa_\infty$ は [$\textcircled{12}$ 電子, イオン] 分極の寄与を表し, κ_∞ は [$\textcircled{13}$ 電子, イオン] 分極の寄与を表す。

図 3-2

[II] 強誘電体は内部に [㊸] 分極を有し、電界印加によってその向きを変えることができる。
 [下線1] 強誘電体に電界を加えた場合、誘起される分極を電界に対して図示すると、特徴的な閉曲線を示す。
 また、この物質の特徴としてキュリー温度で [㊸] 分極を失い、[㊹] 相に変化することが知られている。キュリー温度より数度低い [㊹] 性キュリー温度（もしくは特性温度）と呼ばれる温度 T_0 より高温の温度 T において、[㊹] 相の比誘電率 $\kappa(T)$ は、一般にキュリー定数 C を用いて

$$\kappa(T) = [\text{㊺}] \quad (11)$$

で近似的に表される。これをキュリー・ワイスの法則とよぶ。2次相転移を示す強誘電体では、 T_0 はキュリー温度と等しくなる。

その他に、機械的な力を加えることで分極が変化する物質を特に [㊻] 物質といい、水晶やチタン酸バリウムなどが知られている。

問1 文章中の空欄 [㊸] ~ [㊻] にあてはまる語句を答えよ。ただし、空欄 [㊼] , [㊽] , [㊾] は適切な語句を一つ選ぶこと。

問2 文章中の空欄 [㊿] ~ [㊻] にあてはまる数式または数値を答えよ。

問3 文章中に出てくる図 3-2 を解答用紙に転記し、横軸を角周波数 ω としたときの比誘電率 $\kappa(\omega)$ の角周波数依存性を示すグラフの概形を図示せよ。ただし、 κ_0 と ω_L もそれぞれ縦軸と横軸に記入すること。

問4 文章中の [下線1] について考える。初期状態で分極の [㊸] 分極の方向は強誘電体内部でランダムに分布し、全体として分極がないとする。図 3-3 を解答用紙に転記し、電界 E を $\pm E_1$ の間において $0 \rightarrow E_1 \rightarrow -E_1 \rightarrow E_1$ の順で掃引したときの分極 P と電界 E の関係を示す $P - E$ 曲線の様子をグラフに示し、閉曲線の特徴が分かるように概形を図示せよ。ただし、 $\pm E_1$ を印加したとき強誘電体内部の全分極の方向は揃っているものとする。また、この現象について分極の変化の様子を簡潔に説明せよ。

図 3-3

量子電子物性3 単語の英訳

誘電体：	dielectric
誘電率：	permittivity
素電荷：	elementary charge
虚数単位：	imaginary unit
電界：	electric field
分極：	polarization
電子分極：	electronic polarization
イオン分極：	ionic polarization
イオン結晶：	ionic crystal
交流電界	alternating electric field
平衡位置：	equilibrium position
双極子モーメント	dipole moment
角周波数：	angular frequency
局所電界：	local electric field
分極率：	polarizability
比誘電率：	relative permittivity
局所電界係数：	local electric field coefficient
強誘電体：	ferroelectric
2次相転移：	second-order phase transition
機械的な力：	mechanical stress
分域：	domain

【量子電子物性4】 解答は、青色(8番)の解答用紙に記入すること。

半導体デバイスに関する次の文章を読み、下記の問いに答えよ。ただし、素電荷は q 、プランク定数は h 、真空の誘電率は ϵ_0 、半導体における電子密度は n 、正孔密度は p 、アクセプタ密度は N_A 、ドナー密度は N_D 、電子移動度は μ_n 、正孔移動度は μ_p 、電子の拡散係数は D_n 、正孔の拡散係数は D_p 、比誘電率は κ によって表されるものとする。

[I] 半導体デバイスの動作はデバイス内部の静電界、電流密度、および連続の式を考えることで理解できる。まず、静電界について考えると、一般的に、電荷密度 ρ と電束密度 $\mathbf{D}$ はガウスの法則によって結び付けられる。ガウスの法則の微分形は以下の式により与えられる。

$$[\quad \textcircled{1} \quad] \quad (1)$$

式(1)より、デバイス内部の電位 ψ に対して成立するポアソン方程式が求められる。以下では簡単のため、半導体デバイスは x 軸を空間軸とする一次元問題としてモデル化できるものとする。ドーパントが全てイオン化した半導体中で具体的に存在し得る電荷を考慮すると、ポアソン方程式は以下の形として得られる。

$$\frac{d^2\psi(x)}{dx^2} = -\frac{q(N_D - N_A + p - n)}{\epsilon_0\kappa} \quad (2)$$

次に、半導体デバイス中を流れる電流密度について考える。デバイスを流れる電流には、主な寄与として拡散とドリフトによるものがある。拡散電流はキャリア密度の勾配に起因し、その電流密度は拡散係数に依存する。一次元問題としてモデル化した半導体デバイスでは、電子および正孔に由来する拡散電流密度 J_{1n} 、 J_{1p} は以下の式で与えられる。

$$J_{1n} = [\quad \textcircled{2} \quad] \quad (3)$$

$$J_{1p} = [\quad \textcircled{3} \quad] \quad (4)$$

一方、ドリフト電流はキャリアが電界によって輸送されることで生じる。印加された電界の大きさを $E(x)$ とすると、電子および正孔に由来するドリフト電流密度 J_{2n} 、 J_{2p} は以下の式で与えられる。

$$J_{2n} = [\quad \textcircled{4} \quad] \quad (5)$$

$$J_{2p} = [\quad \textcircled{5} \quad] \quad (6)$$

半導体デバイス中の全電流密度は上述の寄与分をすべて足し合わせることで与えられる。キャリア生成や再結合などの過渡的な現象が生じた際のキャリア数の変化は、考えている領域における電流連続の式に加え、電子正孔対の生成または再結合を考えれば求まる。単位時間および単位体積あたりの電子および正孔の生成数をそれぞれ G_n 、 G_p 、そして再結合数をそれぞれ R_n 、 R_p とし、さらに、電流を表す式

(3), (4), (5), (6)を考慮すると, 半導体デバイス中のキャリア数の時間的変化は5項の和として表される. すなわち, 電子と正孔についてそれぞれ以下の式が成り立つ.

$$\frac{\partial n}{\partial t} = [\quad \textcircled{6} \quad] \quad (7)$$

$$\frac{\partial p}{\partial t} = [\quad \textcircled{7} \quad] \quad (8)$$

[II] 半導体光デバイスの一つとして p-n ホモ接合フォトダイオードを考え, 生成される光電流 J_{tot} を解析する. 一般的にフォトダイオードには逆バイアスが印加され, 光照射により生成される電子正孔対が引き離されることで電流が生ずる. ここでは簡単のため, 図 4-1 に示すように, 光が p 型半導体側から入射し, x 軸方向に伝搬する一次元モデルを用いて解析する. なお, 空乏領域を除く p 型半導体領域 (p 型中性領域) は十分薄く, 空乏領域に到達するまで半導体内部での光吸収は無視できることとし, 半導体のバンドギャップエネルギー ε_g , および吸収係数 α はキャリア密度に依存しないとする. また, p 型半導体における空乏領域端を $x=0$ とする.

図 4-1

断面積 A のフォトダイオードに一様にパワー P_0 , 周波数 ν ($h\nu > \varepsilon_g$) の光が照射される場合を考える. デバイス表面での反射率 R の影響を考慮すると, 空乏領域に到達する単位時間および単位面積あたりの光子数 Φ_0 は [$\textcircled{8}$] で与えられる. その後, 空乏領域を伝搬するにつれ, 光子数は吸収によって指数関数的に減衰する. 一つの光子の吸収により 1 対の電子正孔対が生成されるとすると, 空乏領域の位置 x における単位時間および単位体積あたりの電子正孔対生成数 $G_e(x)$ は以下のように求まる.

$$G_e(x) = [\quad \textcircled{9} \quad] \quad (9)$$

簡単のため, [下線 1]空乏領域で発生した電子正孔対の外部量子効率 は 1 であると仮定すると, 発生する光電流 J_{dr} は, $G_e(x)$ を空乏領域である $x=0 \sim W_D$ の範囲で積分した値と素電荷の積で与えられる.

$$J_{\text{dr}} = -q \int_0^{W_D} G_e(x) dx = [\quad \textcircled{10} \quad] \quad (10)$$

実際のデバイスでは, 上記の空乏領域以外に, n 型中性領域 ($x > W_D$) でも光吸収が生じ, 電子正孔対が生成される. n 型中性領域における少数キャリア (正孔) の一部は空乏領域に進入し, 光電流に寄与する. その結果, 生じる全電流 J_{tot} は, n 型半導体における正孔の拡散長 L_p を用いて, 近似的に以下の式で与えられる.

$$J_{\text{tot}} \approx q\Phi_0 \left[1 - \frac{\exp(-\alpha W_D)}{1 + \alpha L_p} \right] \quad (11)$$

上式は、〔下線2〕フォトダイオードから大きな光電流を得るための設計指針を与える。

問1 文章中の空欄 [①] ~ [⑩] に当てはまる数式または等式を答えよ。

問2 半導体デバイスの具体的な解析例として、図4-2に示すような、接合面において電荷密度が不連続に変化する階段接合 p-n デバイスを考える。ここでは接合面を $x=0$ とし、空乏領域 ($-x_p \leq x \leq x_n$) 端に生じる電位差 ψ_{bi} (拡散電位) を求める。簡単のため、デバイスは一次元問題としてモデル化できるとし、ドーパントはすべてイオン化していること、また、半導体の比誘電率はドーパント密度によらず一定値 κ をもつことを仮定する。

図 4-2

空乏領域において電気的中性条件が成り立つこと、また、空乏領域端において電界は 0 となることを利用すれば、ポアソン方程式より出発して ψ_{bi} が得られる。 ψ_{bi} を求めよ。なお、解答には計算過程を示すこと。

問3 文章中の〔下線1〕で示した仮定の具体的な内容を簡潔に述べよ。

問4 文章中の〔下線2〕で示した、フォトダイオードから大きな光電流を得るために有効なデバイス設計上の工夫について、考えられるものを二つ挙げ、それぞれについて式(11)を参照しながら理由を述べよ。ただし、キャリアの拡散長、および空乏層幅は変わらないものとする。

問5 フォトダイオードの吸収スペクトルは半導体のエネルギーバンド構造に依存するため、測定しようとする目的の波長帯によって適切な材料を選択する必要がある。図4-3に、可視～近赤外波長域で利用可能な半導体材料である、Si, Ge, GaAs の吸収係数スペクトルを示す。図4-3に示した三つのトレースのうち、どれがどの半導体材料に対応するか答え、簡潔にその理由も述べよ。

図 4-3

量子電子物性4 単語の英訳

素電荷：	elementary charge
プランク定数：	Planck constant
真空の誘電率：	vacuum permittivity
電子：	electron
正孔：	hole
密度：	density
移動度：	mobility
拡散係数：	diffusion constant
フェルミ準位：	Fermi level
比誘電率：	relative permittivity
静電界：	electrostatic field
電流密度：	current density
連続の式：	continuity equation
電荷密度：	electric charge density
電束密度：	electric flux density
ガウスの法則：	Gauss' law
電位：	electric potential
ポアソン方程式：	Poisson's equation
一次元問題：	one-dimensional problem
キャリア再結合：	carrier recombination
過渡的：	transient
p-n ホモ接合フォトダイオード：	homojunction p-n photodiode
電子正孔対：	electron-hole pair
空乏領域：	depletion region
中性領域：	neutral region
吸収係数：	absorption coefficient
外部量子効率：	external quantum efficiency
拡散長：	diffusion length
階段接合：	step-contact (abrupt) junction
拡散電位：	built-in potential
電気的中性条件：	electrical neutrality condition
可視～近赤外波長域：	visible – near infrared wavelength range

【信号処理】解答は、だいたい色の解答用紙に記入すること。

図1のブロックダイアグラムに示すように、信号処理システム S , L , H を縦続接続する。 S は、図2に示すように、連続時間信号 $x(t)$ から間隔 T 秒で一様サンプリングを行い離散時間信号 $x[n]$ を得るシステムであり、このとき、量子化は含まないものとする。 L は、 $x[n]$ を入力として離散時間信号 $y[n]$ を出力するシステムである。 H は、サンプリング定理に従って $y[n]$ から連続時間信号 $y(t)$ を復元するシステムである。ただし、 t は連続的な時刻を表す実数、 n は離散的な時刻を表す整数である。

図1: 対象とする信号処理システムのブロックダイアグラム

図2: システム S による連続時間信号 $x(t)$ の一様サンプリング

(i) L が恒等システム、すなわち $y[n] = L[x[n]] = x[n]$ とする。また、 $x(t)$ は $x(t) = \cos(400\pi t)$ で表される正弦波であるとする。このとき、以下の問いに答えよ。

- 正弦波 $x(t)$ の基本周期および周波数を求めよ。
- $x(t)$ からエイリアシングなしに $x[n]$ が得られるためには T がどのような条件を満たす必要があるか、数式を用いて答えよ。
- $T = 0.004$ のとき、 $y[n]$ を具体的な数式で表せ。
- $T = 0.004$ のとき、 $y(t)$ は何 Hz の正弦波となるか、理由とともに答えよ。

(ii) L における入力 $x[n]$ と出力 $y[n]$ が次の関係式を満たすものとする。

$$y[n] = (1 - a)x[n] + ay[n - 1]$$

ここで a は $0 < a < 1$ を満たす実数の定数である。また、 $x(t)$ は

$$x(t) = u\left(t + \frac{T}{2}\right) - u\left(t - \frac{T}{2}\right), \quad \text{ただし } u(t) = \begin{cases} 1 & (t \geq 0) \\ 0 & (t < 0) \end{cases}$$

で表される信号とする。このとき、以下の問いに答えよ。

- $x(t)$ および $x[n]$ を図示せよ。
- L の伝達関数を求めよ。ただし、本問における伝達関数は z 変換により定義されるものとする。
- 問い (b) で求めた伝達関数をもとに、 L の有界入力有界出力安定性を論ぜよ。
- $y[n]$ を具体的な数式で表せ。

専門用語の英訳

ブロックダイアグラム	block diagram
信号処理システム	signal processing system
縦続接続	cascade connection
連続時間信号	continuous-time signal
一様サンプリング	uniform sampling
離散時間信号	discrete-time signal
量子化	quantization
サンプリング定理	Sampling Theorem
恒等システム	identity system
正弦波	sinusoidal wave
基本周期	fundamental period
周波数	frequency
エイリアシング	aliasing
伝達関数	transfer function
z 変換	z transform
有界入力有界出力安定性	bounded-input bounded-output stability